

” Nawigacja autonomiczna z punktu widzenia zagadnień informatyki ”

dr hab. inż. Piotr Skrzypczyński, prof. PP

Streszczenie. Referat obejmował problematykę nawigacji, samolokalizacji oraz generowania modeli środowiska w robotyce i dziedzinach pokrewnych. W wystąpieniu poruszono zagadnienia z zakresu algorytmów percepcji maszynowej oraz uczenia maszynowego. Referat miał charakter studium przypadku (case study), opartego na przykładach prac prowadzonych w Instytucie Automatyki i Inżynierii Informatycznej Politechniki Poznańskiej.